

仕様 Specifications

モータタイプ ※1	Motor type ※1		HD140-235-LS(P)
型式 ※1	Model ※1		NMR-FRNIA2A-262A(P)
フランジ	Flange		Flange-less type
使用電源	Power Source	ACV	200
定格トルク ※2	Rated torque ※2	N·m	65
最大トルク	Maximum torque	N·m	165
定格回転数	Rated rotation speed	rps	6.5
定格出力	Rated output	W	2600
定格電流	Rated current	A	16.5
エンコーダタイプ	Encoder type		インクリメンタル Incremental
検出パルス	Detection pulse	ppr	2,520,000
検出分解能	Electrical detection resolution	arcsec	0.515
許容モーメント荷重 ※3	Allowable moment load ※3	N·m	31.9
許容アキシャル荷重 ※3	Allowable axial load ※3	kN	3.2
テーブル面回転精度 Rotation accuracy of rotor table	ラジアル振れ(無負荷) Radial run out(No Load)	μm	50(標準) / 10(高精度仕様) 50(Standard) / 10(High precision specification)
	アキシャル振れ(無負荷) Axial run out(No Load)	μm	50(標準) / 10(高精度仕様) 50(Standard) / 10(High precision specification)
絶対位置決め精度	Absolute position accuracy	arcsec	±15(絶対位置補正オプション時) (Absolute position compensation option)
繰返し位置決め精度 (往復動作時)	Repeat accuracy (at back and forth operation)	arcsec	±1
ロータ慣性モーメント	Rotor moment of inertia	kg·m ²	0.0045
質量	Mass	kg	16.1
磁極検出方式	Magnetic pole detection		自動磁極検出 Automatic magnetic pole sensing
組合せドライバ	Paired servo driver	VPH series	NCR-H□2332□-A-□□□
使用周囲温度	Ambient temperature		0~40℃
使用周囲湿度	Humidity		85%以下 結露なきこと 85% or less, no condensing
取付方向 ※4	Mounting attitude ※4		回転部水平上向き Horizontal(Rotor facing upward)
冷却方式 ※2	Cooling method ※2		自然空冷または強制冷却 Natural cooling or Forced air cooling
絶縁階級	Insulation class		F種 Class F
絶縁耐圧	Withstand voltage		AC1500V、1分間 AC1500V、1 minute
保護等級	Protection class		IP42
耐振動	Vibration resistance		1G(3方向 各2h) 1G(2 hours each for X,Y, and Z directions)

※1 ()内は高精度仕様(オプション)のモータタイプ及び型式となります。

※2 定格トルクは下記の場合の値となります。

自然空冷の場合:アルミ製板(□400×T40)に取り付け

強制冷却の場合:風速18m/sの強制冷却(外周側面部)で、アルミ製板(□200×T40)に取り付け

※3 荷重によりベアリング寿命、振れ精度は異なります。

※4 水平上向き方向以外は、ご相談ください。

※1 The type of () is high precision specifications motor type and model.

※2 The mentioned rated torque is based on following conditions:

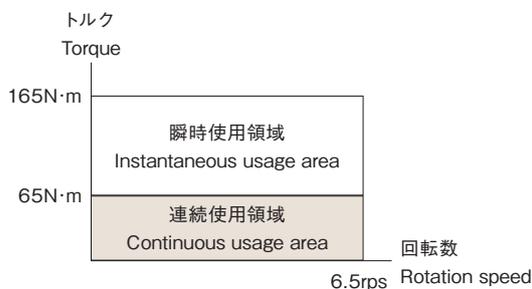
For the natural air cooling, motor should be installed at aluminum plate of □400×T40 or larger.

For the forced air cooling, the motor should be installed at aluminum plate of □200×T40 or larger and the forced air cooling wind speed of 18m/s should be applied.

※3 The life of bearing and runout accuracy are different by load condition.

※4 Please consult with our sales if the mounting attitude is other than horizontal direction.

トルク特性 Torque characters



NIKKI DENSO CKD日機電装株式会社

無断転載を禁ずる

本社 〒216-0003 神奈川県川崎市宮前区有馬2-8-24 TEL.044(855)4311<代表> FAX.044(856)4831

CKD NIKKI DENSO CO., LTD.

Address: 1-4-2, Osaku, Sakura-shi, Chiba-ken 285-0802 Japan TEL:+81-43-498-2315 FAX:+81-43-498-4654

<http://www.nikkidenso.co.jp>

資料No.N062B201801